PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

01232945 A

(43) Date of publication of application: 18.09.1989

(51) Int. CI

A61B 17/22

A61B 17/36

(21) Application number:

63061606

(22) Date of filing:

14.03.1988

(71) Applicant: OLYMPUS OPTICAL CO LTD

(72) Inventor:

KUSUNOKI HIROYUKI KARASAWA HITOSHI

OGAWA MOTOTSUGU

IKEDA YUICHI

SUZUTA TOSHIHIKO SHIBUYA SHOZO **KUBOTA TETSUMARU KUBOTA TATSUYA TERAYAMA TOSHIKI**

HAGINO TADAO

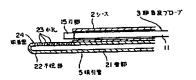
(54) SURGICAL OPERATION APPARATUS

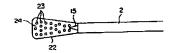
(57) Abstract:

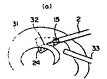
PURPOSE: To certainly excise a part to be excised without letting said part to be excised escape when an excision part is pressed, by forming the title apparatus from a suction pipe member provided with one or more suction hole communicating with a suction passage and an excision means provided with an excising blade tip in a state freely advancing and retracting in the vicinity of the suction hole.

CONSTITUTION: A surgical operation apparatus is inserted and the suction surface 24 provided to the leading end of a suction pipe 5 is pressed to a region to be excised. In this case, an excision scheduled line 32 is positioned at the center of the suction surface 24 and, when said excision scheduled line 32 becomes a state facing to the front position of the blade part 15 of an ultrasonic probe 3, a foot switch is pressed to perform the sucking operation of a suction pump. Hereupon, a region to be excised is sucked and held to the suction surface 24 in such a state that the excision scheduled line 32 faces to the center of the suction surface 24. By turning the ON/OFF switch of the ultrasonic probe 3 ON, the blade part 15 is longitudinally vibrated in a longitudinal direction and, therefore, when the ultrasonic probe 3 is moved forwardly, the region to be excised being in the contact relation with the blade part 15 can be excised. In this case, the region to be excised positioned in front of the blade part 15 is sucked and held to the suction surface 24 and prevented from escape.

COPYRIGHT: (C)1989,JPO&Japio

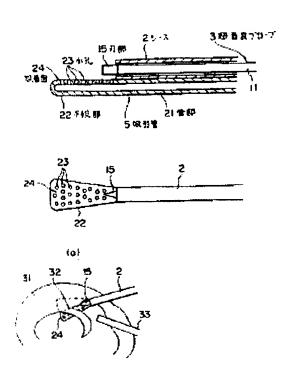






Abstract:

Source: JP1232945A2 PURPOSE: To certainly excise a part to be excised without letting said part to be excised escape when an excision part is pressed, by forming the title apparatus from a suction pipe member provided with one or more suction hole communicating with a suction passage and an excision means provided with an excising blade tip in a state freely advancing and retracting in the vicinity of the suction hole. CONSTITUTION: A surgical operation apparatus is inserted and the suction surface 24 provided to the leading end of a suction pipe 5 is pressed to a region to be excised. In this case, an excision scheduled line 32 is positioned at the center of the suction surface 24 and, when said excision scheduled line 32 becomes a state facing to the front position of the blade part 15 of an ultrasonic probe 3, a foot switch is pressed to perform the sucking operation of a suction pump. Hereupon, a region to be excised is sucked and held to the suction surface 24 in such a state that the excision scheduled line 32 faces to the



center of the suction surface 24. By turning the ON/OFF switch of the ultrasonic probe 3 ON, the blade part 15 is longitudinally vibrated in a longitudinal direction and, therefore, when the ultrasonic probe 3 is moved forwardly, the region to be excised being in the contact relation with the blade part 15 can be excised. In this case, the region to be excised positioned in front of the blade part 15 is sucked and held to the suction surface 24 and prevented from escape.

⑩日本国特許庁(JP)

平1-232945 ⑫ 公 開 特 許 公 報(A)

®Int. CI. 4

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成1年(1989)9月18日

A 61 B 17/22

3 3 0

7242-4C 7242-4C

未請求 請求項の数 1 (全6頁)

図発明の名称 外科用手術装置

②特 顧 昭63-61606

均

願 昭63(1988)3月14日 22出

個発 明 老 楠 博 幸 東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業

株式会社内

者 唐 沢 個発 明

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業

株式会社内

小 川 @発 明 者

翩 元.

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業

株式会社内

オリンパス光学工業株 題 人 勿出

式会社

進 弁理士 伊藤 個代 理 人

最終頁に続く

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号

M 鮣

1. 発明の名称

外科用手術装置

2. 特許辭求の範囲

管路を設けた中空部材の先鑜側に1つ以上の吸 引孔を有し、手元側を吸引手段に接続可能とする 吸引管部材と、前記吸引孔の近くで刃先を移動自 在に設けた切除手段とからなる外科用手術装置。 3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本発明は超音波プロープ等の切除手段と併設さ れ、吸引による対象部位への固定手段を設けた外 科用手術装置に関する。

[従来の技術]

従来、関節手術は主として切開法で行われてい た。例えば、代表的な関節の手術は、膝蓋骨上の 腫瘍を除去したり、 膝関節から破損した軟骨等を 切除すること等であるが、大きな切開を必要とし ていた。このため、切開による外傷,苦痛等によ って直るまでに多くの時間を要するという欠点を 有していた。

又、関節腔内の半月等の軟骨とか、弾力性のあ る郎位を切除しなければならない場合のように、 狭い腔内の組織の切除には適さない。

このため、近年、関節銃の観察のもとで、切開 を行うことなく、小さな穿刺孔を設け、該穿刺孔 にアロープを挿入して、プローブの先端に設けた 切除部にて被切除部位を切除する外科用手術装置 が提案されている。

[発明が解決しようとする問題点]

ところで、従来の手柄装置で、例えば半月等の 教骨とか弾力性のある組織部位を切除しようとし た場合、切除部を押し当てると、被切除部位が逃 けてしまい、切除が行いにくい場合があった。

このため、例えば超音波を利用して切除手段を 形成することが考えられる。この超音波を利用し た先行例として、本出願人は特別昭62-127 042月にて超音波砕石プローブを提案した。こ のプローブは、砕石のための手段であり、このま までは組織を切除するのに適したものでない。

本発明は上述した点にかんがみてなされたもので、切除部を押し当てた場合に被切除部が逃げることなく確実に切除できる外科用手桁装置を提供することを目的とする。

[問題点を解決する手段及び作用]

本発明では手元側が吸引手段に接続されるを管状
部材の先端に、吸引路と連通する1つ以上でで以上のでは上のでは、吸引路と連通する1つの近くでいる。
田利佐を進退自在に設けた切除手段とにより、外科
用手、装置を形成することにより、前記でいい、
田が歌部位に接触させた状態で吸引を行うことに
なり、被切除部位を吸引を前進させる。
された被切除部位を確実に切除できる。

[実施例]

以下、図面を参照して本発明を具体的に説明する。

第1図ないし第3図は本発明の第1実施例係り、 第1図(a) は第1実施例の先端側の構造を示す断 面図、第1図(b) は同図(a) の平面図、第2図は

に伝送し、挿入部11の先端をこの挿入部11の 軸方向(長手方向)に縦振動させることができる ようにしてある。

第1図に示すように上記挿入部11の先端部には切除し易い様に、例えば楔形状にした刃部15 が形成してある。

ところで、上記シース2と共に固定された吸引 管5は、例えば円管状又は矩形管状の管部21と、 この管部21の先端に設けられた平坦部22とか らなり、この平坦部22における(シース2側と なる)上面には前記管部21の中空部(吸引路) と迎通し、吸引孔となる小孔23.23.… が多 数設けられた吸着面24が形成してある。

第2図に示すように、上記吸引管5の手元側端部は固定部材4の中空部を軽て吸引用口金25と連通し、この口金25はチューブ6を介して吸引ポンプ7の吸引口と接続され、この吸引ポンプ7の排出口は排出チューブ26と接続されている。

従って、この吸引ポンプ7の吸引動作を行わせることにより、平坦郎22の小孔23.23.…

第1 実施例の装置全体の構成図、第3 図は第1 実施例の使用例を示す説明図である。

上記超音被プロープ3は、中空のシース2内に 挿通される中空又は中実の挿入器11と、この形 があ11の機幅に迎設されたなの。 がお2の把持部12の内部には超るといる。 が3が収納され、この超数がで形成された超音がでを が4を介して超音がはで形成。これに超音が が11を接続されている。 が3に応知でいる。 が4を介して超音を印かして、ことにより 最勤子13に高周波信号を印かして挿入部11個 周波で励振し、ホーン14を介して挿入部11個

が設けられた吸着面 2 4 を被切除部位に押し当てると、多数の小孔 2 3 . 2 3 . …を通しての吸引により、吸着面 2 4 を被切除部位に確実に吸着保持することができるようにしてある。

尚、吸引ポンプ 7 の吸引のオン、オフは、例えばポンプ 7 を側面に取付けた高周波電源 9 に接続できるフットスイッチ 2 7 にて切換えられるようにしてある。

又、超音波プロープ3も、例えばその把特部 1 2に設けたオン/オフスイッチ28にて超音波振動のオン・オフを制御できるようにしてある。

この第1実施例による使用例を第3図を参照して以下に説明する。

第3 図は膝関節の半月板3 1 における肥大しすぎた部分を切除予定線3 2 に沿って切除する様子を示す。

関節競33による観察のもとで、第1実施例の外科用手術装置1を挿入し、吸引管5の先端に設けた吸着面24を被切除部位に押し当てる。この場合、切除予定線32が吸着面24の中央に位置

し、この切除予定線32が超音波プロープ3の刃 部15の前方位置に臨む状態になったとき、フッ トスイッチ27を押圧して吸引ポンプ7の吸引動 作を行わせると、吸着面24の中央に切除予定線 32が臨む状態で、吸着面24に、被切除部位が 吸着保持される状態になる。しかして、超音波プ ローナ3のオンノオフスイッチ28をオンするこ とにより、刃部15は長手方向に縦振動するので、 この超音波プロープ3を前方に移動すると、刃部 15が接触する被切験部位は第3図(a) に示すよ うに切除できる。この場合、刃部15の前方に位 置する被切除部位は吸着面24により吸着保持さ れ、逃げが防止されているので、刃部15を前方 に移動すると、その刃部15に接触する部位は確 実に切除できる。従って、第3図(a) に示すよう に刃部15の前方位置が切除予定線32となるよ うに設定して、刃部15を前方に移動すれば、冏 図(b) に示すように切除予定線32に沿って被切 除部位を切除できる。

第4図は本発明の第2実施例における外科用手

第6図は本発明の第4実施例の外科用手術装置 61の先端側を示す。

この実施例は、例えば第2実施例のようにシース42内に超音波プローブ62と、吸引管63を挿通している。また、この吸引管63は、管部64の先端には上面側が平坦となる平坦部65を設けた吸着面が形成してある。

この平坦郎65は、例えば偏平状の管部64と略等しい幅の寸法であり、またこの管部64の吸引路と連通し、吸引保持するための小孔66、6、…と共に、刃部67が突出される中央部分にはスリット状間口68が設けたものにしてある。

また、上記間口68には超音波プローブ62の 先端側の刃部67が一部入り込む形状にしてあり、 この刃部67を前方に移動することにより、上記 スリット状間口68に入り込むようにして保持 (固定)される粗様片を切除できるようにしている。

上記第4実施例では、平坦部65に、小孔66。 66。…を設けてあるが、第7図に示す本発明の 術装置41の先端側を示す。

上記第1実施例では、シース2の外側に、吸引管5を設けていたが、この第2実施例では、シース42内に超音波プローブ43と、吸引管5を挿通している。

この第2実施例では、上記超音波プロープ43 は円管状又は矩形管状の挿入部45の先端にメス 型の刃部46を形成したもので構成してある。

また、この実施例における吸引管5は、第1実施例と同様の構造であり、第1実施例と同符号で示してある。この第2実施例の作用効果は上記第1実施例と同様である。

第5回は本発明の第3実施例における超音波プロープ51の先端側を示す。この超音波プロープ51は、挿入部52が例えば円管又は矩形管形状であり、その先端部にはV字型の刃部53が形成してある。しかして、この刃部53におけるV字型に切欠いた緑部を尖らせて切除刃を形成してあり、このV字に入り込んだ組織片を切除できるようにしている。

第5 実施例のようにスリット状間口 6 8 のみを設けた吸引管 6 3 'にしても良い。尚、この場合のシース 4 2 'は 第 6 図に示すシース 4 2 より 小径のものが使用できる。また、この場合には間口 6 8 を設けた面は平坦面にしても良いし、平坦面に限らず曲面でも良い。

ところで、第7図に示す第5実施研をさらに発 展させて、第8図に示す構造にしても良い。

即ち、吸引により外パイプ(シース)71の間口窓72内に組織73端部又は縁部を入り込ませ、この間口窓72に喰わえ込まれた状態の組織73を外パイプ71内に嵌合し、少くとも間口窓72を閉じるように摺動自在となる部分の端部に鋭角状の刃先部74を形成した超音波プロープ75にて切除する場路にすることもできる。

つまり、第8図(a) に示すように、超音波プロープ 75の先端を間口窓 72 から退避させた状態で吸引して組織 73を吸引して窓 72 内に入り込ませ、この状態で超音波プロープ 75 を前進させ、同図(b) に示すように窓 72 内に入り込んだ組織

73を刃先郎74で切除することができる。また 切除した組織片は吸引路内を経て排出口側に排出 できる。

は、上述した各実施例では切除手段として超音波プロープを用いているが、本発明はこれに限定されるものでなく、刃先を前後動させることのできるものであれば良く、例えばマニュアルで移動するものでなく、リニアモータとか、ポイスコイルモータ等の移動手段を用いても良い。

[発明の効果]

以上述べたように本発明によれば、吸引手段と接続された吸引管の先端側の面に、吸引路と運道する孔を設けた吸引保持手段を形成してあるので、この吸引保持手段を切除しようと望む部位に接触させれば選げてしまうことなく、吸引保持状態に設定でき、切除手段にて確実に切除できる。

4. 図面の簡単な説明

第1図ないし第3図は本発明の第1実施例に係り、第1図(a) は第1実施例の先端側の構造を示

1 … 外科用手術装置 2 … シース3 … 超音波プロープ 5 … 吸引管

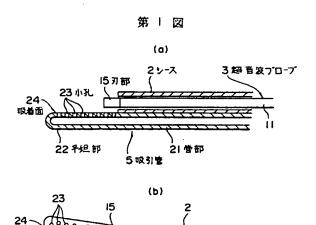
7 … ポンプ 13 … 超音波振動子

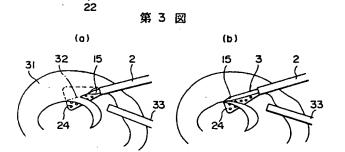
1 5 ··· 刃部 2 1 ··· 管部 2 2 ··· 偏平部 2 3 ··· 小孔

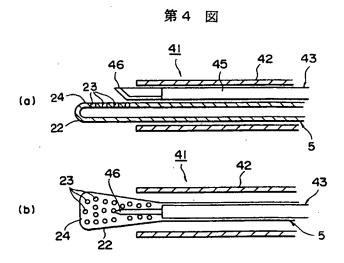
2 4 … 吸着面

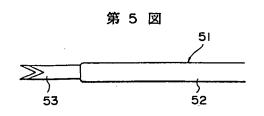
代理人 弁理士 伊 藤

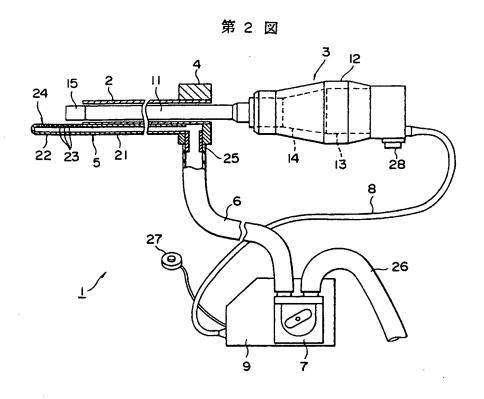


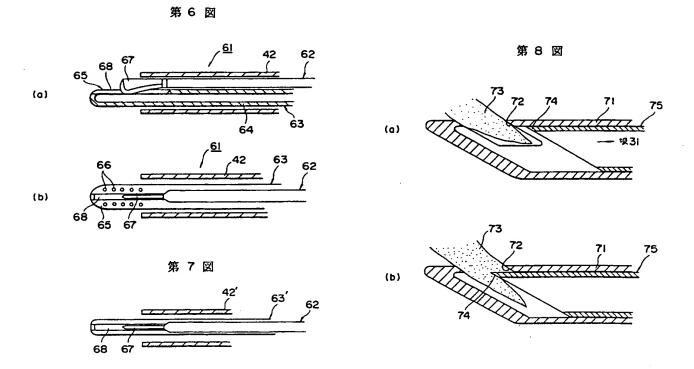












第1頁の続き									
	⑫発	明	者	池	Ħ	裕	_	東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 株式会社内	オリンパス光学工業
	@発	明	者	鈴	田	敏	彦	東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号	オリンパス光学工業
	⑩発	明	者	渋	谷	正	造	株式会社内 東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号	オリンパス光学工業
	⑫発	明	者	窪	Ħ	哲	丸	株式会社内 東京都渋谷区幡ケ谷 2 丁目43番 2 号	オリンパス光学工業
	@発	明	者	久	保田	2:55:	也	株式会社内	
			_		床 四			東京都渋谷区幡ケ谷 2 丁目43番 2 号 株式会社内	オリンパス光子工業
	⑫発	明	者	寺	山	俊	樹	東京都渋谷区幡ケ谷 2 丁目43番 2 号 株式会社内	オリンパス光学工業
	⑫発	明	者	萩	野	忠	夫	東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号株式会社内	オリンパス光学工業